

Aufgabe 1: Zerplatzender Glaskolben

1.1 Abschätzung der Geschwindigkeit der Teile

Adiabatische Ausdehnung des Gases (l ist die Zahl der Freiheitsgrade):

$$dU = -pdV + \underbrace{dQ}_0 \implies \frac{l}{2}NkdT = -pdV \quad (1.1)$$

Aus der Gasgleichung

$$pV = NkT \implies pdV + Vdp = NkdT \quad (1.2)$$

folgt

$$\frac{l}{2}pdV + \frac{l}{2}Vdp = -pdV \implies \frac{l+2}{l}pdV = -Vdp \quad (1.3)$$

$$\frac{l+2}{l} \frac{dV}{V} = -\frac{dp}{p} \implies \frac{l+2}{l} \ln V = -\ln p + C' \quad (1.4)$$

$$pV^\kappa = \text{konst.} \quad (1.5)$$

mit dem Adiabatenkoeffizienten

$$\kappa = \frac{l+2}{l} = \frac{c_p}{c_v} \quad (1.6)$$

Für Luft bei mittleren Temperaturen ist $l = 5$ oder $\kappa = \frac{7}{5}$.

Das Gas im Kolben expandiert, bis sein Druck p dem Luftdruck p_L gleich ist:

$$p_L V_1^\kappa = p_0 V_0^\kappa \implies V_1 = \left(\frac{p_0 V_0^\kappa}{p_L} \right)^{\frac{1}{\kappa}} = c^{\frac{1}{\kappa}} V_0 \text{ mit } c = 1,2 \quad (1.7)$$

Dabei verrichtet das Gas die mechanische Arbeit

$$W_1 = \int_{V_0}^{V_1} p dV = p_0 V_0^\kappa \int_{V_0}^{V_1} \frac{dV}{V^\kappa} = \frac{p_0 V_0^\kappa}{1-\kappa} (V_1^{1-\kappa} - V_0^{1-\kappa}) = 64,4 \text{ J} \quad (1.8)$$

Ein Teil dieser Arbeit wird an der umgebenden Luft verrichtet:

$$W_L = p_L (V_1 - V_0) = 58,8 \text{ J} \quad (1.9)$$

Zum Beschleunigen der Glasteile bleibt

$$W_{\text{kin}} = \frac{m}{2} v_0^2 = W_1 - W_L = \quad (1.10)$$

$$= \frac{c p_L V_0^\kappa}{1-\kappa} \left(c^{\frac{1-\kappa}{\kappa}} V_0^{1-\kappa} - V_0^{1-\kappa} \right) - p_L V_0 \left(c^{\frac{1}{\kappa}} - 1 \right) = \quad (1.11)$$

$$= p_L V_0 \left[\frac{c^{\frac{1}{\kappa}} - c}{1-\kappa} - c^{\frac{1}{\kappa}} + 1 \right] = \frac{4\pi}{3} r_0^3 p_L \left[\frac{c^{\frac{1}{\kappa}} - c}{1-\kappa} - c^{\frac{1}{\kappa}} + 1 \right] = 5,6 \text{ J} \quad (1.12)$$

$$v_0 = \sqrt{\frac{2W_{\text{kin}}}{m}} = 8,6 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad (1.13)$$

1.2 Verteilung der Teile auf dem Boden

Bezeichnungen:

Startort : $S(r_1 \cos \varphi \mid h + r_1 \sin \varphi)$

Startzeit : 0

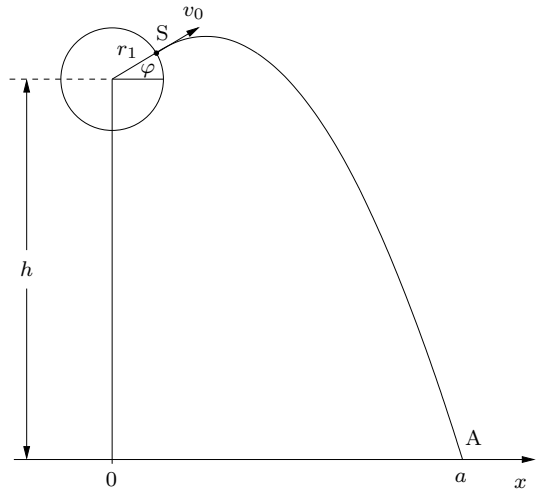
Flugdauer : t

Aufprallort : $A(a \mid 0)$

Startgeschwindigkeit : $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_0 \cos \varphi \\ v_0 \sin \varphi \end{pmatrix}$

$$h + r_1 \sin \varphi + t v_0 \sin \varphi - \frac{g}{2} t^2 = 0 \quad (1.14)$$

$$t = \frac{v_0 \sin \varphi}{g} + \frac{1}{g} \sqrt{2gh + 2gr_1 \sin \varphi + v_0^2 \sin^2 \varphi} \quad (1.15)$$



Kürzeste Fallzeit:

$$t\left(-\frac{\pi}{2}\right) = -\frac{v_0}{g} + \frac{1}{g} \sqrt{2gh - 2gr_1 + v_0^2 \sin^2 \varphi} = 0,23 \text{ s} \quad (1.16)$$

Größte Fallzeit:

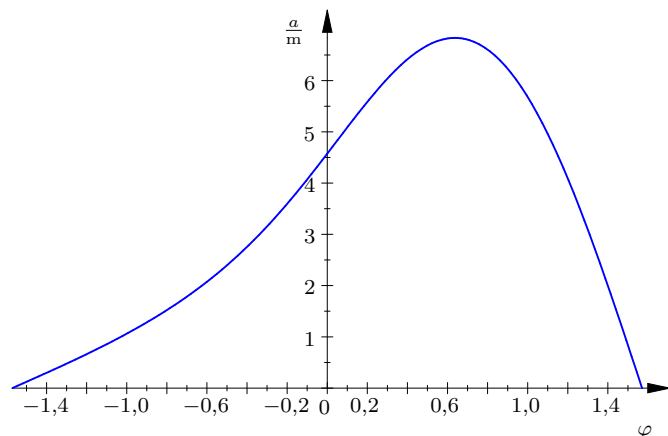
$$t\left(\frac{\pi}{2}\right) = \frac{v_0}{g} + \frac{1}{g} \sqrt{2gh + 2gr_1 + v_0^2 \sin^2 \varphi} = 1,68 \text{ s} \quad (1.17)$$

Konstante horizontale Geschwindigkeit $v_x = v_0 \cos \varphi \implies$

$$\begin{aligned} a &= r_1 \cos \varphi + (v_0 \cos \varphi) \cdot t = \\ &= r_1 \cos \varphi + \frac{v_0 \cos \varphi}{g} \left[v_0 \sin \varphi + \sqrt{2g(h + r_1 \sin \varphi) + v_0^2 \sin^2 \varphi} \right] = \\ &= \frac{v_0^2}{g} \cos \varphi \left[\frac{r_1 g}{v_0^2} + \sin \varphi + \sqrt{\frac{2g}{v_0^2} (h + r_1 \sin \varphi) + \sin^2 \varphi} \right] \end{aligned} \quad (1.18)$$

Numerische Lösung:

φ	a
0,5	6,6864
0,6	6,8218
0,7	6,7999
0,63	6,83255
0,64	6,83290
0,65	6,83160
0,636	6,8329600
0,637	6,8329703
0,638	6,8329643



Maximaler Radius: $a_{\max} = 6,83 \text{ m}$.

Exakte Lösung für $r_1 = 0$

Aus (1.18) folgt mit $r_1 = 0$

$$a = \frac{v_0^2}{g} \cos \varphi \left[\sin \varphi + \sqrt{\frac{2gh}{v_0^2} + \sin^2 \varphi} \right] \quad (1.19)$$

$$a = \frac{v_0^2}{g} \cdot f(\varphi) \quad (1.20)$$

mit

$$f(\varphi) = \cos \varphi \left[\sin \varphi + \sqrt{k + \sin^2 \varphi} \right] \quad \text{mit} \quad k = \frac{2gh}{v_0^2} \quad (1.21)$$

$$\begin{aligned} f'(\varphi) &= -\sin \varphi \left[\sin \varphi + \sqrt{k + \sin^2 \varphi} \right] + \cos \varphi \left[\cos \varphi + \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{\sqrt{k + \sin^2 \varphi}} \right] = \\ &= \frac{(\sin \varphi + \sqrt{k + \sin^2 \varphi}) (\cos^2 \varphi - \sin \varphi \sqrt{k + \sin^2 \varphi})}{\sqrt{k + \sin^2 \varphi}} \end{aligned} \quad (1.22)$$

Da die erste Klammer im Zähler für $0 \leq \varphi \leq 90^\circ$ sicher positiv ist, folgt

$$f'(\varphi) = 0 \quad \iff \quad \cos^2 \varphi - \sin \varphi \sqrt{k + \sin^2 \varphi} = 0 \quad (1.23)$$

$$\begin{aligned} \cos^2 \varphi &= \sin \varphi \sqrt{k + \sin^2 \varphi} \\ 1 - \sin^2 \varphi &= \sin \varphi \sqrt{k + \sin^2 \varphi} \\ (1 - \sin^2 \varphi)^2 &= \sin^2 \varphi (k + \sin^2 \varphi) \\ 1 - 2\sin^2 \varphi &= k \sin^2 \varphi \end{aligned} \quad (1.24)$$

$$\sin^2 \varphi = \frac{1}{2+k} = \frac{v_0^2}{2(v_0^2 + gh)} \quad (1.25)$$

$$\cos^2 \varphi = 1 - \sin^2 \varphi = \frac{v_0^2 + 2gh}{2(v_0^2 + gh)} \quad (1.26)$$

In (1.19) eingesetzt:

$$\begin{aligned} a &= \frac{v_0^2}{g} \sqrt{\frac{v_0^2 + 2gh}{2(v_0^2 + gh)}} \left(\sqrt{\frac{v_0^2}{2(v_0^2 + gh)}} + \sqrt{\frac{2gh}{v_0^2} + \frac{v_0^2}{2(v_0^2 + gh)}} \right) = \\ &= \frac{v_0^2}{g} \sqrt{\frac{v_0^2 + 2gh}{2(v_0^2 + gh)}} \left(\frac{v_0^2}{v_0 \sqrt{2(v_0^2 + gh)}} + \frac{v_0^2 + 2gh}{v_0 \sqrt{2(v_0^2 + gh)}} \right) = \\ &= \frac{v_0^2}{g} \sqrt{\frac{v_0^2 + 2gh}{2(v_0^2 + gh)}} \cdot \frac{2(v_0^2 + gh)}{v_0 \sqrt{2(v_0^2 + gh)}} = \frac{v_0}{g} \sqrt{v_0^2 + 2gh} \end{aligned} \quad (1.27)$$

Zahlenwerte:

$$a = 6,70 \text{ m}, \quad \varphi = 36,7^\circ \quad (1.28)$$

Korrektur:

$$a = \frac{v_0}{g} \sqrt{v_0^2 + 2g(h + r_1 \sin \varphi)} + r_1 \cos \varphi = 6,83 \text{ m} \quad (1.29)$$

Aufgabe 2: Erdmagnetfeldbestimmung

(a) Trägheitsmoment des Stabes um den Drehpunkt F:

$$J = \int_0^l \frac{m}{l} r^2 dr = \frac{m}{3} l^2 \quad (2.1)$$

Unter der Annahme kleiner Auslenkwinkel α des Stabes aus der Horizontalen ist die Richtung der Kraft näherungsweise konstant. Damit ist das Drehmoment auf den Stab

$$M \approx -lF = -lk \cdot l\alpha = -kl^2\alpha \quad (2.2)$$

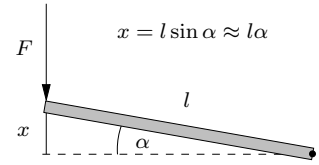
Aus

$$M = J\ddot{\alpha} \quad (2.3)$$

folgt

$$\ddot{\alpha} = -\omega_0^2 \alpha \quad \text{mit} \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{3k}{m}} \quad (2.4)$$

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{3k}} \quad (2.5)$$

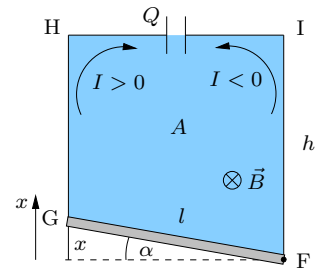


(b) Vom Magnetfeld durchsetzte Fläche:

$$A = lh - \frac{1}{2}lx \quad (2.6)$$

Durch B hervorgerufener Fluss durch den Leiterraum:

$$\Phi = BA = Bl \left(h - \frac{x}{2} \right) \quad (2.7)$$



Durch die Schwingung des Stabes induzierte Spannung:

$$U = -\dot{\Phi} = -B\dot{A} = \frac{1}{2}Bl\dot{x} \quad (2.8)$$

Vernachlässigt man zunächst die Induktivität L der Leiterschleife, dann fällt U am Kondensator ab, d.h.

$$U = \frac{Q}{C} = \frac{1}{2}Bl\dot{x} \quad (2.9)$$

und

$$I = \dot{Q} = \frac{1}{2}BCl\ddot{x} \quad (2.10)$$

Die Kraft auf den stromdurchflossenen Stab ist

$$F_B = -IBl \quad (2.11)$$

woraus das zusätzliche Drehmoment

$$M_B = \int_0^l \frac{F_B}{l} r dr = - \int_0^l IBr dr = -\frac{1}{2}IBl^2 \quad (2.12)$$

folgt. Damit gilt

$$J\ddot{\alpha} = \frac{J}{l}\ddot{x} = M_{\text{ges}} = -klx - \frac{1}{2}IBl^2 \quad (2.13)$$

oder

$$\ddot{x} = -\frac{kl^2}{J}x - \frac{Bl^3}{2J}I = -\frac{3k}{m}x - \frac{3Bl}{2m}I = -\frac{3k}{m}x - \frac{3B^2Cl^2}{4m}\ddot{x} \quad (2.14)$$

$$\ddot{x} \left(1 + \frac{3B^2Cl^2}{4m} \right) = \ddot{x} \cdot \frac{4m + 3B^2Cl^2}{4m} = -\frac{3k}{m}x \quad (2.15)$$

oder

$$\ddot{x} = -\frac{12k}{4m + 3B^2Cl^2} \cdot x = -\omega^2 x \quad (2.16)$$

$$\omega = \sqrt{\frac{12k}{4m + 3B^2Cl^2}} = \sqrt{\frac{3k}{m \left(1 + \frac{3B^2Cl^2}{4m} \right)}} = \frac{\omega_0}{\sqrt{1 + \frac{3B^2Cl^2}{4m}}} \approx \omega_0 \left(1 - \frac{3B^2l^2C}{8m} \right) \quad (2.17)$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{4m + 3B^2Cl^2}{12k}} = T_0 \sqrt{1 + \frac{3B^2Cl^2}{4m}} \quad (2.18)$$

(c) Aus (2.18) folgt

$$B = \sqrt{\frac{\frac{3kT^2}{\pi^2} - 4m}{3Cl^2}} = \frac{1}{\pi} \sqrt{\frac{3kT^2 - 4\pi^2m}{3Cl^2}} = \quad (2.19)$$

oder

$$B = \sqrt{\frac{4m}{3Cl^2}} \cdot \sqrt{\frac{T^2}{T_0^2} - 1} = \sqrt{\frac{4m}{3Cl^2}} \cdot \sqrt{\frac{(T - T_0)(T + T_0)}{T_0^2}} \approx \sqrt{\frac{4m}{3Cl^2}} \cdot \sqrt{\frac{2(T - T_0)}{T_0}} \quad (2.20)$$

Die Horizontalkomponente beträgt in Mitteleuropa ungefähr $B = 20 \mu\text{T}$. Mit dem Drahtradius $R = 10^{-3} \text{ m}$ und $l = 1 \text{ m}$ folgt bei einer Dichte von $\rho = 8 \frac{\text{g}}{\text{cm}^3}$

$$m = \pi R^2 \rho = 0,025 \text{ kg} \quad (2.21)$$

Wegen $3B^2Cl^2 = 1,2 \cdot 10^{-9} \text{ kg}$ gilt $3B^2Cl^2 \ll 4m$ und damit

$$T = T_0 \left(1 + \frac{3B^2Cl^2}{8m} \right) = T_0(1 + 6 \cdot 10^{-9}) \quad (2.22)$$

Die Genauigkeit der B -Messung mit (2.20) ist durch den Term $T - T_0$ begrenzt, da T und T_0 fast gleich sind. Um B mit n geltenden Ziffern zu bestimmen, müssen die Zeiten auf $n + 9$ geltende Ziffern gemessen werden!

(d) Aus (2.8) folgt

$$I = \frac{U}{R} = \frac{Bl}{2R} \dot{x} \stackrel{(2.14)}{\implies} \ddot{x} = -\frac{3k}{m}x - \frac{3B^2l^2}{4mR} \cdot \dot{x} \quad (2.23)$$

$$m\ddot{x} + \underbrace{\frac{3B^2l^2}{4R}}_b \cdot \dot{x} + m \underbrace{\frac{3k}{m}}_{\omega^2} x = 0 \quad (2.24)$$

$$k = 1 \frac{\text{N}}{\text{m}} \implies \frac{b}{2m} = \frac{3B^2l^2}{8Rm} = 6,0 \cdot 10^{-4} \frac{1}{\text{s}}, \quad \omega = \sqrt{\frac{3k}{m}} = 11 \frac{1}{\text{s}} > \frac{b}{2m} \quad (2.25)$$

$$\omega' = \sqrt{\omega_0^2 - \left(\frac{b}{2m} \right)^2} = \sqrt{\frac{3k}{m} - \left(\frac{3B^2l^2}{8Rm} \right)^2}, \quad T' = \frac{2\pi}{\omega'} \quad (2.26)$$

$$e^{-\frac{b}{2m}t_{\frac{1}{2}}} = \frac{1}{2} \implies t_{\frac{1}{2}} = \frac{2m \ln 2}{b} = 1,2 \cdot 10^3 \text{ s} \quad (2.27)$$

Durch Messung von $t_{\frac{1}{2}}$ kann man dann B berechnen:

$$B = \sqrt{\frac{8Rm \ln 2}{3Tl^2}} \quad (2.28)$$

Lösung unter Berücksichtigung der Induktivität

Mit der Induktivität L der Leiterschleife (annähernd konstant) gilt

$$U = \frac{Q}{C} + L\dot{I} = \frac{1}{2}Bl\dot{x} \quad (2.29)$$

oder differenziert

$$\frac{I}{C} + L\ddot{I} = \frac{1}{2}Bl\ddot{x} \implies \ddot{I} = -\frac{1}{LC} \cdot I + \frac{Bl}{2L} \cdot \ddot{x} \quad (2.30)$$

Die Bewegung des Stabendes G ist also durch folgendes System von Differentialgleichungen beschrieben:

$$\ddot{x} = -\frac{3k}{m}x - \frac{3Bl}{2m}I \quad (2.31)$$

$$\ddot{I} = -\frac{1}{LC} \cdot I + \frac{Bl}{2L} \cdot \ddot{x} \quad (2.32)$$

Aus (2.31) folgt

$$I = -\frac{2m}{3Bl}\ddot{x} - \frac{2k}{Bl}x \quad (2.33)$$

In (2.32):

$$-\frac{2m}{3Bl}\ddot{\ddot{x}} - \frac{2k}{Bl}\ddot{x} = \frac{2m}{3BlLC}\ddot{x} + \frac{2kLC}{Bl}x + \frac{Bl}{2L} \cdot \ddot{x} \quad (2.34)$$

oder

$$\ddot{\ddot{x}} + \left(\frac{3k}{m} + \frac{1}{LC} + \frac{3B^2l^2}{4mL} \right) \ddot{x} + \frac{3k}{mLC}x = 0 \quad (2.35)$$

Gesucht ist also die Lösung der DGL

$$\boxed{\ddot{\ddot{x}} + a\ddot{x} + bx = 0} \quad (2.36)$$

mit

$$a = \frac{3k}{m} + \frac{1}{LC} + \frac{3B^2l^2}{4mL} \quad \text{und} \quad b = \frac{3k}{mLC} \quad (2.37)$$

Der Ansatz

$$x(t) = c \cos(\omega t + \varphi) \quad (2.38)$$

führt in (2.36) eingesetzt auf

$$(\omega^4 - a\omega^2 + b) c \sin(\omega t + \varphi) = 0 \quad (2.39)$$

Da (2.39) für alle t erfüllt sein muss, folgt

$$\omega^4 - a\omega^2 + b = 0 \quad (2.40)$$

mit den positiven (physikalisch sinnvollen) Lösungen

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{1}{2} \left(a - \sqrt{a^2 - 4b} \right)} \quad (2.41)$$

und

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{1}{2} \left(a + \sqrt{a^2 - 4b} \right)} \quad (2.42)$$

Die allgemeine Lösung von (2.36) ist dann

$$x(t) = c_1 \cos(\omega_1 t + \varphi_1) + c_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2) \quad (2.43)$$

mit den Konstanten c_1 , c_2 , φ_1 und φ_2 .

Die Induktivität eines rechteckigen Leiterrahmens mit den Seiten h und l und dem Drahtdurchmesser d ist mit $f = \sqrt{h^2 + l^2}$

$$L = \frac{\mu_0}{\pi} \left[h \ln \frac{5hl}{d(h+f)} + l \ln \frac{5hl}{d(l+f)} + 2(f-h-l) \right] \quad (2.44)$$

und hat für $h = l = 1 \text{ m}$, $d = 2 \text{ mm}$ den Wert $L = 5 \cdot 10^{-6} \text{ H}$. Mit

$$l = h = 1 \text{ m}, \quad k = 1 \frac{\text{N}}{\text{m}}, \quad C = 1 \text{ F}, \quad L = 5 \cdot 10^{-6} \text{ H} \quad (2.45)$$

ist (siehe (2.37))

$$\frac{3k}{m} = 119 \frac{1}{\text{s}^2}, \quad \frac{1}{LC} = 1,97 \cdot 10^5 \frac{1}{\text{s}^2}, \quad \frac{3B^2 l^2}{4mL} = 2,35 \cdot 10^{-3} \frac{1}{\text{s}^2} \quad (2.46)$$

$$\implies a = 1,97 \cdot 10^5 \frac{1}{\text{s}^2} \quad (2.47)$$

$$b = \frac{3k}{mLC} = 2,35 \cdot 10^7 \frac{1}{\text{s}^4} \quad (2.48)$$

$$\omega_1 = 10,9 \frac{1}{\text{s}} \approx \sqrt{\frac{3k}{m}}, \quad \omega_2 = 443,4 \frac{1}{\text{s}} \approx \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad (2.49)$$

Genauere Betrachtung:

$$\omega_{10} = \sqrt{\frac{3k}{m}}, \quad \omega_{20} = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad (2.50)$$

$$a = \underbrace{\frac{3k}{m}}_{\omega_{10}^2} + \underbrace{\frac{1}{LC}}_{\omega_{20}^2} + \underbrace{\frac{3B^2 l^2}{4mL}}_{\varepsilon} = \omega_{10}^2 + \omega_{20}^2 + \varepsilon \quad (2.51)$$

$$b = \frac{3k}{mLC} = \omega_{10}^2 \omega_{20}^2 \quad (2.52)$$

$$\begin{aligned} 2\omega_1^2 &= a - \sqrt{a^2 - 4b} = \\ &= \omega_{10}^2 + \omega_{20}^2 + \varepsilon - \sqrt{(\omega_{10}^2 + \omega_{20}^2 + \varepsilon)^2 - 4\omega_{10}^2 \omega_{20}^2} = \\ &= \omega_{10}^2 + \omega_{20}^2 + \varepsilon - \sqrt{(\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2)^2 + 2(\omega_{20}^2 + \omega_{10}^2)\varepsilon + \underbrace{\varepsilon^2}_{\approx 0}} = \\ &= \omega_{10}^2 + \omega_{20}^2 + \varepsilon - (\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2) \sqrt{1 + \frac{2(\omega_{20}^2 + \omega_{10}^2)\varepsilon}{(\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2)^2}} \approx \\ &\approx \omega_{10}^2 + \omega_{20}^2 + \varepsilon - (\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2) \left(1 + \frac{(\omega_{20}^2 + \omega_{10}^2)\varepsilon}{(\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2)^2} \right) \\ &= 2\omega_{10}^2 + \varepsilon \left(1 - \frac{\omega_{20}^2 + \omega_{10}^2}{\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2} \right) = 2\omega_{10}^2 - \frac{2\omega_{10}^2}{\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2} \varepsilon = \\ &= 2\omega_{10}^2 \left(1 - \frac{\varepsilon}{\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2} \right) \end{aligned} \quad (2.53)$$

$$\frac{\varepsilon}{\omega_{20}^2 - \omega_{10}^2} = \frac{3B^2 l^2}{4mL \left(\frac{1}{LC} - \frac{3k}{m} \right)} = \frac{3B^2 l^2 C}{4m \left(1 - \frac{3kLC}{m} \right)} \approx \underbrace{\frac{3B^2 l^2 C}{4m}}_{1,2 \cdot 10^{-8}} \left(1 + \underbrace{\frac{3kLC}{m}}_{6 \cdot 10^{-4}} \right) \quad (2.54)$$

Damit gilt in erster Näherung

$$\omega_1 = \omega_{10} \left(1 - \frac{3B^2 l^2 C}{8m} \right) \quad (2.55)$$

genauso wie für ω (siehe (2.17)). Analog folgt

$$\omega_2 = \omega_{20} \left(1 + \frac{3B^2 l^2 C}{8m} \right) \quad (2.56)$$

Aus (2.33) und (2.43) folgt

$$\begin{aligned} I(t) &= -\frac{2m}{3Bl} \ddot{x} - \frac{2k}{Bl} x = \frac{2}{Bl} \left(-\frac{m}{3} \ddot{x} - kx \right) = \\ &= \underbrace{c_1 \cdot \frac{2}{Bl} \left(\frac{m\omega_1^2}{3} - k \right)}_{I_1} \cos(\omega_1 t + \varphi_1) + \underbrace{c_2 \cdot \frac{2}{Bl} \left(\frac{m\omega_2^2}{3} - k \right)}_{I_2} \cos(\omega_2 t + \varphi_2) \end{aligned} \quad (2.57)$$

Anfangsbedingungen:

Der Stab wird zur Zeit $t_0 = 0$ in der Lage $x_0 = A$ mit der Geschwindigkeit $v_0 = 0$ losgelassen. Der Kondensator sei zu diesem Zeitpunkt entladen und vorher alles in Ruhe, d.h. $I(0) = 0$ und $Q(0) = 0$. Aus (2.29) folgt dann auch $\dot{I}(0) = 0$:

$$x(0) = c_1 \cos \varphi_1 + c_2 \cos \varphi_2 = A \quad (2.58)$$

$$\dot{x}(0) = -c_1 \omega_1 \sin \varphi_1 - c_2 \omega_2 \sin \varphi_2 = 0 \quad (2.59)$$

$$I(0) = c_1 \cdot \left(\frac{m\omega_1^2}{3} - k \right) \cos \varphi_1 + c_2 \cdot \left(\frac{m\omega_2^2}{3} - k \right) \cos \varphi_2 = 0 \quad (2.60)$$

$$\dot{I}(0) = -c_1 \omega_1 \cdot \left(\frac{m\omega_1^2}{3} - k \right) \sin \varphi_1 - c_2 \omega_2 \cdot \left(\frac{m\omega_2^2}{3} - k \right) \sin \varphi_2 = 0 \quad (2.61)$$

Für $\omega_1 \neq \omega_2$ sind (2.59) und (2.61) nur gleichzeitig erfüllbar, wenn

$$\sin \varphi_1 = \sin \varphi_2 = 0 \quad \Longrightarrow \quad \cos \varphi_1 = \pm 1, \quad \cos \varphi_2 = \pm 1 \quad (2.62)$$

Die vier möglichen Kombinationen für die Kosinusse führen auf die gleiche Lösung, wir wählen $\cos \varphi_1 = \cos \varphi_2 = 1$. (2.58) und (2.60) \Longrightarrow

$$c_1 + c_2 = A \quad (2.63)$$

$$c_1 \cdot \left(\frac{m\omega_1^2}{3} - k \right) + c_2 \cdot \left(\frac{m\omega_2^2}{3} - k \right) = 0 \quad (2.64)$$

mit den Lösungen

$$c_1 = \frac{\omega_2^2 - \frac{3k}{m}}{\omega_2^2 - \omega_1^2} \cdot A = \frac{\omega_2^2 - \omega_{10}^2}{\omega_2^2 - \omega_1^2} \cdot A \quad \text{und} \quad c_2 = -\frac{\omega_1^2 - \frac{3k}{m}}{\omega_2^2 - \omega_1^2} \cdot A = -\frac{\omega_1^2 - \omega_{10}^2}{\omega_2^2 - \omega_1^2} \cdot A \quad (2.65)$$

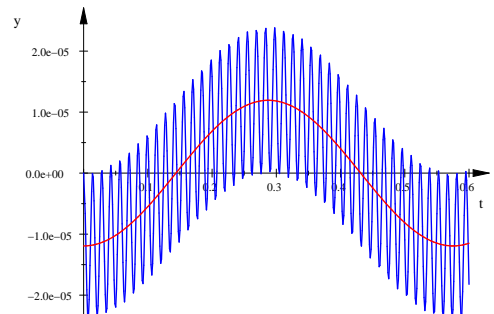
Aus (2.53) und (2.54) folgt

$$c_2 = \frac{3B^2 l^2 C}{4m} \cdot \frac{\omega_{10}^2}{\omega_2^2 - \omega_1^2} \cdot A = 7,25 \cdot 10^{-12} A \quad (2.66)$$

Aus (2.57) folgt

$$I_2 = -I_1 = 7,25 \cdot 10^{-9} A \quad (2.67)$$

Für unsere Zahlenwerte: $c_1 = A - c_2 \approx A$



Aufgabe 3: Interferenz von polarisiertem Licht

Vorbemerkungen

Elektrische Feldstärke einer elektromagnetischen Welle:

$$E(x, t) = E_0 \sin(kx - \omega t) \quad (3.1)$$

mit

$$k = \frac{2\pi}{\lambda}, \quad \omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}, \quad \lambda f = \frac{\omega}{k} = c \quad (3.2)$$

Überlagerung von zwei Wellen gleicher Amplitude E_0 und der Phase φ :

$$E' = E_0 \sin(kx - \omega t) + E_0 \sin(kx - \omega t + \varphi) = \underbrace{2E_0 \left| \cos \frac{\varphi}{2} \right|}_{E'_0} \sin(kx - \omega t + \varphi') \quad (3.3)$$

Die Intensität der Welle (3.1) ist

$$J = \frac{\varepsilon_0 c}{2} E_0^2 \quad (3.4)$$

Die Intensität der Überlagerungswelle (3.3) ist

$$J' = \frac{\varepsilon_0 c}{2} E_0'^2 = 4 \cdot \frac{\varepsilon_0 c}{2} \cos^2 \frac{\varphi}{2} E_0^2 = 4J \cos^2 \frac{\varphi}{2} = 2J(1 + \cos \varphi) \quad (3.5)$$

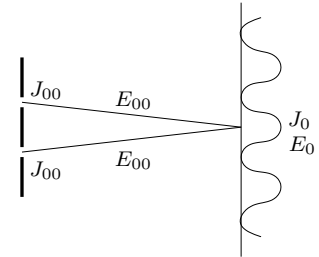
Feldstärke eines Spalts ohne Filter am Ort des Schirms: E_{00} .

Intensität eines Spalts ohne Filter am Ort des Schirms: J_{00} .

$$E_0 = 2E_{00} \implies J_0 = 4J_{00} \quad (3.6)$$

Der Gangunterschied zweier Wellen in Anhängigkeit von α :

$$\delta = d \sin \alpha \quad (3.7)$$



Damit ist die Phase der beiden Wellen

$$\varphi = \frac{2\pi\delta}{\lambda} = \frac{2\pi d \sin \alpha}{\lambda} \quad (3.8)$$

Die Intensität ist somit

$$J(\alpha) = 4J_{00} \cos^2 \frac{\pi d \sin \alpha}{\lambda} = J_0 \cos^2 \frac{\pi d \sin \alpha}{\lambda} \quad (3.9)$$

- (a) Winkel β zwischen \vec{E} und der Durchlassrichtung des Polfilters. Hat die einfallende Welle die Amplitude E_e und die Intensität J_e , dann hat die durchgehende Komponente die Amplitude

$$E_d = E_e \cos \beta \quad (3.10)$$

und die Intensität

$$J_d = J_e \cos^2 \beta \quad (3.11)$$

Fällt unpolarisiertes Licht auf das Filter, dann ist

$$J_d = \int_0^{2\pi} J_e \cos^2 \beta \frac{d\beta}{2\pi} = \frac{J_e}{2\pi} \underbrace{\int_0^{2\pi} \cos^2 \beta d\beta}_{\pi} = \frac{J_e}{2} \quad (3.12)$$

Aus (3.9) und (3.12) folgt

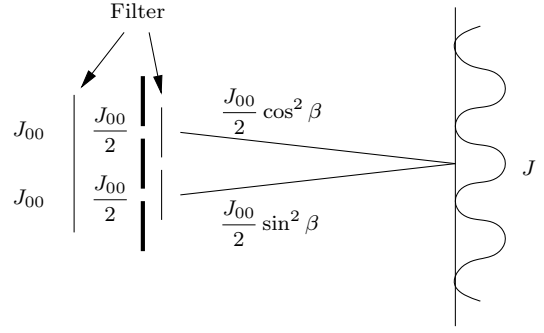
$$J(\alpha) = \frac{J_0}{2} \cos^2 \frac{\pi d \sin \alpha}{\lambda} = \frac{J_0}{4} \left(1 + \cos \frac{2\pi d \sin \alpha}{\lambda} \right) \quad (3.13)$$

- (b) Da senkrecht aufeinander stehende Felder nicht interferieren, addieren sich die Intensitäten der Teilstrahlen. Aus

$$\cos\left(\frac{\pi}{2} - \beta\right) = \sin\beta \quad (3.14)$$

folgt

$$\begin{aligned} J(\alpha) &= \frac{J_{00}}{2}(\cos^2\beta + \sin^2\beta) = \\ &= \frac{J_{00}}{2} \stackrel{(3.6)}{=} \frac{J_0}{8} \end{aligned} \quad (3.15)$$



- (c) \vec{E}_I ist das Feld vor dem $\frac{\lambda}{2}$ -Plättchen, \vec{E}'_I danach:

$$\vec{E}_I = \begin{pmatrix} 0 \\ E_{I0} \sin\omega t \end{pmatrix} \quad (3.16)$$

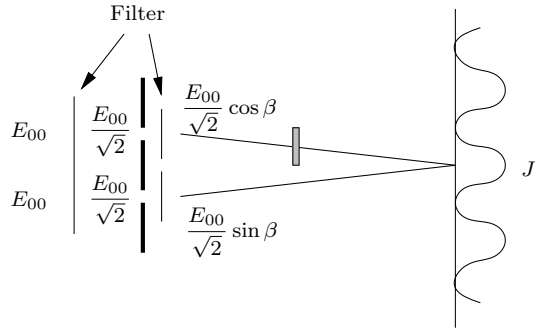
mit

$$E_{I0} = \frac{E_{00}}{\sqrt{2}} \cos\beta \quad (3.17)$$

$$\vec{E}_{II} = \begin{pmatrix} E_{II0} \sin\omega t \\ 0 \end{pmatrix} \quad (3.18)$$

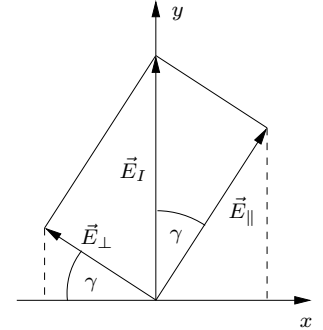
mit

$$E_{II0} = \frac{E_{00}}{\sqrt{2}} \sin\beta \quad (3.19)$$

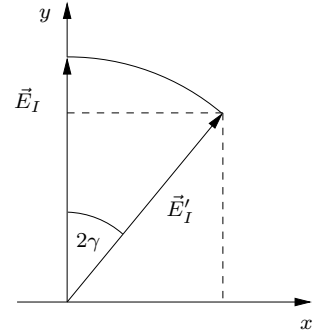


$$\vec{E}'_{\parallel} = \vec{E}_{\parallel} = \begin{pmatrix} E_{I0} \cos\gamma \sin\gamma \sin\omega t \\ E_{I0} \cos^2\gamma \sin\omega t \end{pmatrix} \quad (3.20)$$

$$\begin{aligned} \vec{E}'_{\perp} &= \begin{pmatrix} -E_{I0} \cos\gamma \sin\gamma \sin\omega t \\ E_{I0} \sin^2\gamma \sin\omega t \end{pmatrix} \\ \vec{E}'_{\perp} &= \begin{pmatrix} -E_{I0} \cos\gamma \sin\gamma \sin(\omega t + \pi) \\ E_{I0} \sin^2\gamma \sin(\omega t + \pi) \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} E_{I0} \cos\gamma \sin\gamma \sin\omega t \\ -E_{I0} \sin^2\gamma \sin\omega t \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (3.21)$$



$$\begin{aligned} \vec{E}'_I &= \vec{E}_{\parallel} + \vec{E}'_{\perp} = \\ &= \begin{pmatrix} 2E_{I0} \cos\gamma \sin\gamma \sin\omega t \\ E_{I0} (\cos^2\gamma - \sin^2\gamma) \sin\omega t \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} E_{I0} \sin 2\gamma \sin\omega t \\ E_{I0} \cos 2\gamma \sin\omega t \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (3.22)$$



Die gesamte Feldstärke nach dem Plättchen, E_{II} mit Phase φ :

$$\begin{aligned} \vec{E} &= \vec{E}'_I + \vec{E}_{II} = \begin{pmatrix} E_{I0} \sin 2\gamma \sin\omega t \\ E_{I0} \cos 2\gamma \sin\omega t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} E_{II0}(\sin\omega t + \varphi) \\ 0 \end{pmatrix} = \\ &= \frac{E_{00}}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \cos\beta \sin 2\gamma \sin\omega t + \sin\beta \sin(\omega t + \varphi) \\ \cos\beta \cos 2\gamma \sin\omega t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E_x \\ E_y \end{pmatrix} \end{aligned} \quad (3.23)$$

Die Überlagerung von zwei Wellen mit den Amplituden A und B und der Phase φ hat die Amplitude

$$C = \sqrt{A^2 + B^2 + 2AB \cos \varphi} \quad (3.24)$$

Die Welle (3.23) hat die Amplituden

$$E_{x0} = \frac{E_{00}}{\sqrt{2}} \sqrt{\cos^2 \beta \sin^2 2\gamma + \sin^2 \beta + 2 \sin \beta \cos \beta \sin 2\gamma \cos \varphi} \quad (3.25)$$

$$E_{y0} = \frac{E_{00}}{\sqrt{2}} \cos \beta \cos 2\gamma \quad (3.26)$$

$$\begin{aligned} J &= \frac{\varepsilon_0 c}{2} (E_{x0}^2 + E_{y0}^2) = \\ &= \frac{\varepsilon_0 c}{2} \cdot \frac{E_{00}^2}{2} (\cos^2 \beta \sin^2 2\gamma + \cos^2 \beta \cos^2 2\gamma + \sin^2 \beta + 2 \sin \beta \cos \beta \sin 2\gamma \cos \varphi) = \\ &= \frac{\varepsilon_0 c}{2} \cdot \frac{E_0^2}{8} (1 + \sin 2\beta \sin 2\gamma \cos \varphi) = \frac{J_0}{8} (1 + \sin 2\beta \sin 2\gamma \cos \varphi) \end{aligned} \quad (3.27)$$

(3.27) ist zu (3.13) proportional, wenn

$$\sin 2\beta \sin 2\gamma = 1 \quad \implies \quad \beta = \gamma = \pm \frac{\pi}{4} \quad (3.28)$$

- (d) Wenn *vor* den Polfiltern kein Plättchen ist, sind die beiden Strahlen senkrechte Komponenten der einfallenden Welle und daher nicht kohärent, d.h. keine Interferenz.

Wenn *hinter* den Polfiltern kein Plättchen ist, sind die beiden Strahlen orthogonal, d.h. keine Interferenz.

Damit sind (nur *ein* Plättchen) alle Fälle abgedeckt.

Wegen des fehlenden Polfilters ist die Intensität das Doppelte der Intensität in (3.15):

$$J(\alpha) = \frac{J_0}{4} \quad (3.29)$$

Aufgabe 4: Experiment:

4.1 Längenmessung mit einer Stoppuhr

(a) Freier Fall:

Man wählt als Fallhöhe ein Vielfaches der Besenlänge:

$$h = \alpha L = \frac{g}{2} t^2 \quad \Longrightarrow \quad L = \frac{gt^2}{2\alpha} \quad (4.1)$$

Messbeispiel: $t = 1,0 \pm 0,1$ s, $\alpha = 3 \pm 0,005$ \Longrightarrow $L = 1,64$ m

$$\Delta L = \left| \frac{\partial L}{\partial t} \right| dt + \left| \frac{\partial L}{\partial \alpha} \right| d\alpha = \frac{gt}{\alpha} dt + \frac{gt^2}{2\alpha^2} d\alpha = 0,33 \text{ m} \quad (4.2)$$

$$\frac{\Delta L}{L} = 20\% \quad (4.3)$$

(b) Mit Feder:

Feder um $d = \alpha L$ spannen und Besenstiel senkrecht nach oben schießen, der Besenstiel (Schwerpunkt!) erreicht die maximale Höhe $h = \beta L$:

$$mgh = mg\beta L = \frac{D}{2} d^2 = \frac{D}{2} \alpha^2 L^2 \quad \Longrightarrow \quad L = \frac{2mg}{D} \cdot \frac{\beta}{\alpha^2} \quad (4.4)$$

Besen an die Feder hängen und schwingen lassen, Schwingungsdauer T messen:

$$\frac{D}{m} = \omega^2 = \frac{4\pi^2}{T^2} \quad \Longrightarrow \quad L = \frac{g}{2\pi^2} \cdot \frac{\beta T^2}{\alpha^2} \quad (4.5)$$

Messbeispiel: $T = 0,301 \pm 0,010$ s (Mehrfachmessung),

$\alpha = 0,183 \pm 0,002$, $\beta = 1,22 \pm 0,1$ \Longrightarrow $L = 1,64$ m

$$\begin{aligned} \Delta L &= \left| \frac{\partial L}{\partial T} \right| dT + \left| \frac{\partial L}{\partial \alpha} \right| d\alpha + \left| \frac{\partial L}{\partial \beta} \right| d\beta = \\ &= \frac{g}{2\pi^2} \left(\frac{2\beta T}{\alpha^2} dT + \frac{2\beta T^2}{\alpha^3} d\alpha + \frac{T^2}{\alpha^2} d\beta \right) = 0,28 \text{ m} \end{aligned} \quad (4.6)$$

$$\frac{\Delta L}{L} = 17\% \quad (4.7)$$

(c) Fadenpendel (bifilar aufgehängter, waagrecht Besenstiel)

Mit der Fadenlänge αL und der Schwingungsdauer T gilt

$$\omega^2 = \frac{g}{\alpha L} \quad \Longrightarrow \quad L = \frac{g}{\alpha \omega^2} = \frac{g}{4\pi^2} \cdot \frac{T^2}{\alpha} \quad (4.8)$$

Messbeispiel: $T = 2,57 \pm 0,010$ s, $\alpha = 1,000 \pm 0,002$ \Longrightarrow $L = 1,64$ m

$$\Delta L = \left| \frac{\partial L}{\partial T} \right| dT + \left| \frac{\partial L}{\partial \alpha} \right| d\alpha = \frac{g}{4\pi^2} \left(\frac{2T}{\alpha} dT + \frac{T^2}{\alpha^2} d\alpha \right) = 0,016 \text{ m} \quad (4.9)$$

$$\frac{\Delta L}{L} = 1,0\% \quad (4.10)$$

(d) **Besenstiel als physikalisches Pendel**

Drehpunkt an einem Ende des Stiels: Trägheitsmoment für einen Stiel konstanten Querschnitts:

$$J = \frac{m}{3}L^2 \quad (4.11)$$

Drehmoment:

$$M = -mg \cdot \frac{L}{2} \sin \varphi \quad (4.12)$$

Aus

$$M = J\ddot{\varphi} \quad (4.13)$$

folgt

$$\ddot{\varphi} = -\frac{3mgL \sin \varphi}{2mL^2} = -\frac{3g}{2L} \sin \varphi \quad (4.14)$$

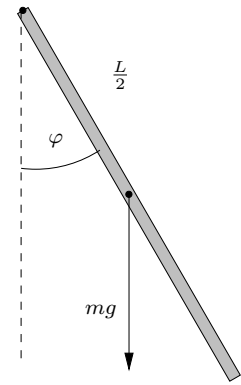
$$T = 2\pi \sqrt{\frac{2L}{3g}} \quad (4.15)$$

$$L = \frac{3gT^2}{8\pi^2} \quad (4.16)$$

Messbeispiel: $T = 2,10 \pm 0,010$ s, $\implies L = 1,64$ m

$$\Delta L = \left| \frac{\partial L}{\partial T} \right| dT = \frac{3g}{4\pi^2 T} dT = 0,016 \text{ m} \quad (4.17)$$

$$\frac{\Delta L}{L} = 1,0\% \quad (4.18)$$



4.2 Massenmessung mit einer Stoppuhr

Da nur Zeiten und Längenverhältnisse (keine Benennung) gemessen werden können und an bekannten Konstanten nur g zur Verfügung steht, ist die Einheit jeder möglichen bestimmbaren physikalischen Größe eine Kombination aus den Einheiten m und s, also nicht kg.